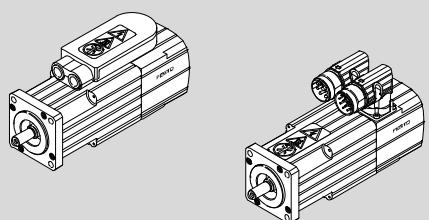


# Сервомотор EMMS-AS-55-M...



**FESTO**

Festo AG & Co. KG

Postfach  
D-73726 Esslingen  
+49 711 347-0  
www.festo.com

Руководство по эксплуатации

8041641  
1411b  
[8041645]

Оригинал: de



EMMS-AS-55-M... ..... Русский

## → Примечание

Монтаж и ввод в эксплуатацию осуществляется только высококвалифицированным персоналом в соответствии с руководством по эксплуатации

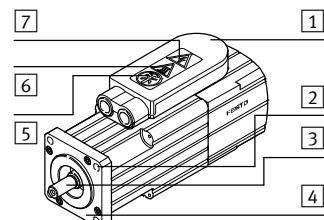
При использовании систем, имеющих значение для безопасности, требуются дополнительные меры, например, в Европе — соблюдение нормативов, перечисленных в Директиве ЕС по машинному оборудованию. Без принятия дополнительных мер, соответствующих установленным законом минимальным требованиям, изделие не будет пригодно для использования в качестве значимой для безопасности части систем управления.

- Обратите внимание на то, что с помощью фирменной таблички можно узнать об оснащении EMMS-AS. В зависимости от заказа этот мотор может иметь удерживающий тормоз (EMMS-...-TSB/TMB/RRB), а также либо энкодер (EMMS-...-TS.../TM...), либо резольвер (EMMS-...-RR...).

Электростатические контактные разряды на мотор, превышающие 3,2 кВ, могут спорадически вызывать функциональные неисправности мотора.

## Элементы управления и точки подсоединения

### Мотор с энкодером



1 Клеммная коробка со штекерами для соединительных кабелей:

- мотор (черный)
- температурный датчик/удерживающий тормоз (синий) (только для TSB/TMB)
- энкодер (желтый)
- контроллер (красный)

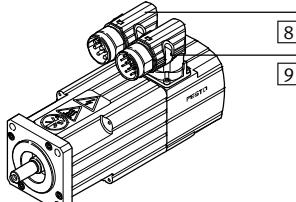
2 Отверстия для крепления

3 Вал

4 Фланец мотора

5 Примечание: Механические уда-ры недопустимы

### Мотор с резольвером



6 Предупреждение о горячей поверхности

7 Предупреждение об опасном электрическом напряжении

- 8 Штекер для соединительного кабеля:
- мотор
  - удерживающий тормоз (только для RRB)
  - температурный датчик

9 Штекер для соединительного кабеля:

- резольвер

Fig. 1

## 1 Принцип действия и применение

EMMS-AS представляет собой возбуждаемый от постоянных магнитов электродинамический бесщеточный сервомотор. В зависимости от кода заказа EMMS-AS оснащен на предприятии-изготовителе энкодером или резольвером. Энкодер передает параметры мотора, сигналы частоты вращения и позиции в виде цифровых сигналов на вышестоящий контроллер.

Резольвер передает вышестоящему контроллеру аналоговый сигнал, на основании которого данный контроллер может определить информацию о частоте вращения и позиции.

Мотор следует всегда эксплуатировать в пределах его графиков характеристик.

EMMS-AS может поставляться со следующими опциями:

EMMS-AS...	Опция
...-TS/TSB	Энкодер Single Turn для контроля позиции
...-TM/TMB	Энкодер Multi Turn для контроля позиции
...-RR/RRB	Резольвер для контроля позиции
...-TSB/TMB/RRB	Удерживающий тормоз
...-S1	Класс защиты IP65 (уплотнительное кольцо вала) <sup>1)</sup>
EMGA (→ Принадлежности)	Редуктор

1) Радиальные уплотнительные кольца вала представляют собой контактные уплотнения, которые, как правило, подвергаются износу. Более подробная информация представлена на портале технической поддержки Festo (→ www.festo.com).

Fig. 2

Согласно своему назначению сервомотор EMMS-AS служит для работы привода систем позиционирования. Удерживающий тормоз EMMS-AS-...-TSB/TMB/RRB не предназначен для торможения мотора.

## 2 Транспортировка и хранение

- Обеспечьте следующие условия хранения:

- малая длительность хранения;
- прохладное, сухое место, с защитой от УФ-излучения и коррозии (→ Технические характеристики)

## 3 Условия применения изделия

### → Примечание

Неправильное обращение приводит к отказам в работе.

- Обеспечьте постоянное соблюдение параметров, заданных в этой главе.

- Сравните предельные значения, указанные в данном руководстве по эксплуатации, с предельными значениями в конкретном случае использования (например, значения усилия, моментов, массы, скорости, температуры). Поворачивание вала мотора с применением силы снижает функциональность опционально встроенного удерживающего тормоза.
- Следите за соблюдением действующих региональных предписаний, например, профсоюза или государственных ведомств.
- Используйте мотор EMMS-AS в оригинальном состоянии без самовольного внесения каких-либо изменений.
- Учитывайте условия окружающей среды в месте применения (→ Технические характеристики).

## 4 Монтаж

### ⚠ Предупреждение

Открытые концы кабелей на вращающемся моторе при определенных условиях могут стать источником опасного для жизни высокого напряжения.

1. Дождитесь, когда мотор сначала отсоединится от приводного механического оборудования.
2. Убедитесь в том, что контроллер обеспечен. Отключение разрешающего сигнала контроллера недостаточно.
3. Полностью выполните кабельное подключение EMMS-AS к контроллеру согласно приведенным ниже таблицам. Оконцованные кабели фирмы Festo характеризуются большой величиной сечения кабелей и экранированием линии мотора/энкодера/резольвера с заземляющими контактами с обеих сторон (→ Принадлежности).

## 4.1 Мотор с энкодером

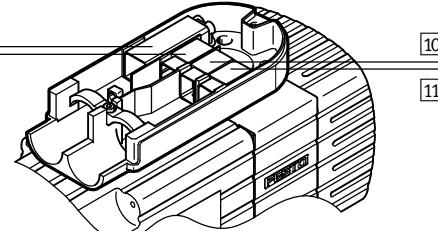


Fig. 3

Сигнальный разъем	Конт.	10 Энкодер	11 Контроллер	12 Датчик с положит. ТКС (PTC)/тормоз
6	1	— SENS	DATA	Температурный датчик M <sub>T+</sub> (PTC)
4	2	+ SENS	DATA/	Температурный датчик M <sub>T-</sub> (PTC)
2	3	не подкл.	0 V	Удерживающий тормоз BR+ <sup>1)</sup>
1	4	не подкл.	UP	Удерживающий тормоз BR- <sup>1)</sup>
5	5	не подкл.	CLOCK/	не подкл.
3	6	не подкл.	CLOCK	не подкл.

1) Только для моторов с удерживающим тормозом EMMS-AS-...-TSB/TMB

Fig. 4

Силовой разъем	Конт.	13 Мотор
2	1	Фаза V
3	2	Фаза W
1	3	Фаза U
PE	4	Защитное заземление

Fig. 5

## 4.2 Мотор с резольвером

Силовой разъем	Конт.	[8] Мотор, удерживающий тормоз, температурный датчик
	1	Фаза U
	PE	Защитное заземление
	3	Фаза W
	4	Фаза V
A		Температурный датчик M <sub>T-</sub> (PTC)
B		Температурный датчик M <sub>T+</sub> (PTC)
C		Удерживающий тормоз BR+ <sup>1)</sup>
D		Удерживающий тормоз BR- <sup>1)</sup>

1) Только для моторов с удерживающим тормозом EMMS-AS-...RRB

Fig. 6

Сигнальный разъем	Конт.	[9] Резольвер	Схема подключения
	1	R1 Сигнал возбуждения +	
	2	R2 Сигнал возбуждения -	
	3	S1 Косинусоидальный сигнал +	
	4	S3 Косинусоидальный сигнал -	
	5	S2 Синусоидальный сигнал +	
	6	S4 Синусоидальный сигнал -	

Fig. 7

## 4.3 Механический монтаж

- Очистите вал мотора [3].  
Только на сухой и обезжиренной цапфе вала муфта входит в зацепление без проскальзывания.
- Сдвиньте каретку или консоль приводимого в действие механического элемента в безопасное положение.
- Соедините мотор через отверстия [2] на фланце мотора [4] с приводной механической частью. Готовые монтажные комплекты мотора для линейных приводов см. в принадлежностях Festo (→ Принадлежности).
- Закрутите крепежные винты до упора (→ Инструкции к приводу и монтажному комплекту мотора). При этом помните, что на вал мотора не действуют никакие осевые силы.

## 5 Ввод в эксплуатацию

### → Примечание

При отпусканье удерживающего тормоза мотор может внезапно начать вращаться.

- Перед отпусканьем удерживающего тормоза убедитесь в том, что обмотки мотора обесточены.
- Подайте ток на удерживающий тормоз. Это позволяет мотору свободно вращаться. В зависимости от типа устройства контроллер автоматически подает питание к удерживающему тормозу.
- Ведите мотор в эксплуатацию вместе с контроллером согласно описанию контроллера.

## 6 Управление и эксплуатация



### Предупреждение

Прикосновение к горячим частям корпуса может стать причиной ожогов.

- Обеспечьте, чтобы в непосредственной близости от мотора не могли оказаться люди и посторонние предметы.

## 7 Техническое обслуживание и уход



### Предупреждение

Слои пыли могут привести к возгоранию.

- Регулярно очищайте корпус мотора от пыли.

## 8 Демонтаж и ремонт



### Предупреждение

Падение нагрузок может привести к травмам.

- Убедитесь в том, что полезная нагрузка приводимой в движение механической части находится в безопасном положении (например, в нижнем конечном положении при вертикальном монтаже).

• Только после этого отсоедините EMMS-AS от механической части.

Если необходим ремонт:

- отправьте мотор в Festo.

Ремонт в Festo предусматривает соблюдение стандартов безопасности.

- Выполните присоединение следующим образом:

- Сдвиньте каретку или консоль приводимого в действие механического элемента в безопасное положение.
- Установите EMMS-AS, соблюдая указания главы "Монтаж".

## 9 Принадлежности

### → Примечание

- Выберите соответствующие принадлежности из нашего каталога (→ [www.festo.com/catalogue](http://www.festo.com/catalogue)).

## 10 Устранение неполадок

Неполадка	Возможная причина	Способ устранения
Вал мотора не вращается	Слишком высокая нагрузка Контроллер пока не разблокирован Удерживающий тормоз активен (только для EMMS-AS-...TSB/TMB/RRB)	Уменьшить нагрузку на мотор Проверить сигнал контроллера Отпустить удерживающий тормоз
Вал мотора вращается в неверном направлении или вибрирует	Ошибка кабельного подключения Неверные параметры регулятора	Проверить и скорректировать кабельное подключение Проверить и скорректировать параметры регулятора

Fig. 8

## 11 Технические характеристики

Общие характеристики мотора	TS	TSB	TM	TMB	RR	RRB
Момент инерции на выходном валу [кг·см <sup>2</sup> ]	0,223	0,245	0,223	0,245	0,22	0,24
Вес изделия [кг]	1,60	1,70	1,60	1,70	1,50	1,62
Нагрузка на вал, радиальная [Н]	150					
Нагрузка на вал, осевая [Н]	75					
Класс изоляции согласно EN 60034-1	F					
Класс определения размеров согласно EN 60034-1	S1					
Соответствует стандарту	IEC 60034					
Степень защиты (вал мотора)	IP54 (IP65 для EMMS-AS-...S1)					
Окружающая температура [°C]	-10 ... +40				-40 ... +40	
Макс. относит. влажность воздуха [%]	90 (без конденсации)					
Обозначение CE (см. заявление о соответствии) <sup>1)</sup>	согласно директиве ЕС по ЭМС согласно Директиве ЕС по низковольтному оборудованию					
Макс. длина кабеля [м]	30					
Рабочее напряжение, энкодер [В пост. тока]	5 ± 5 %					
Потребление тока энкодера [mA]	≤ 160	≤ 190				
Значения позиций/U-энкодер (18 битов)	262144					
Обороты энкодера Multiturn (12 битов)	-	4096				
Входное напряжение резольвера [В]	-		4,0			
Входной ток резольвера [mA]	-		30			
Коэффициент преобразования резольвера	-		0,5:1			
Число полюсов резольвера	-		2			
Несущая частота резольвера [кГц]	-		3,4 ... 8,0			
Напряжение на тормозе (+6 ... -10 %) [В]	-	24	-	24	-	24
Мощность тормоза [Вт]	-	10	-	10	-	10
Удерживающий момент тормоза [Н·м]	-	0,8	-	0,8	-	0,8

1) Устройство предназначено для использования в сфере промышленности.

В жилой зоне могут потребоваться мероприятия по устранению радиопомех.

Специальные характеристики мотора	LS	HS
Номинальное напряжение [В пост. тока]	360	565
Номинальный ток [А]	1,19	0,80
Номинальный момент [Н·м]	0,67	0,68
Номинальная частота вращения [об/мин]	6600	6600
Номинальная мощность [Вт]	461	470
Пиковый ток [А]	5,0	4,9
Пиковый крутящий момент [Н·м]	2,70	3,80
Макс. частота вращения [об/мин]	7330	7750
Постоянная мотора [Н·м/А]	0,558	0,829
Сопротивление обмотки (25 °C) [Ом]	14,7	31,3
Индуктивность обмотки (1 кГц) [мГн]	13,8	29,3

## Информация о сертификации UL

Код категории изделия	PRHZ2 (США) или PRHZ8 (Канада)
Номер сертификата	E342973
Соблюдаемые стандарты	UL 1004, C22.2 № 100-92
Знак технического контроля UL	

Fig. 9

## 12 Графики характеристик

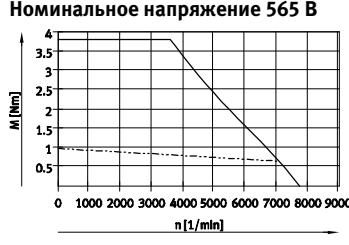
Типовые графики характеристик мотора для номинального напряжения и идеализированного контроллера.

### Номинальное напряжение 360 В



— LS Mmax  
--- LS Mnenn

### Номинальное напряжение 565 В



— HS Mmax  
--- HS Mnenn

Fig. 10